ФИЛЬТРАЦИЯ ВРЕМЕННЫХ РЯДОВ С ПРОПУСКАМИ НАБЛЮДЕНИЙ

Е.Ю. Алексеева, А.А. Беседин

Построен алгоритм фильтрации случайных процессов с пропусками наблюдений. Численные эксперименты показали среднеквадратическую ошибку прогнозирования реального процесса валютного курса USD / RUB на один шаг (день) порядка 1 %.

Ключевые слова: идентификация, оценивание параметров, линейные системы, нормальное распределение, максимальное правдоподобие, фильтр Калмана, численная максимизация.

Введение. Любой процесс в малом диапазоне колебаний всегда линеаризуется. Когда изменения процесса не слишком существенны (процесс работает в локальной окрестности рабочей точки), то он приближенно может быть линеаризован. Модель получается линейной. Локальная линеаризация — стандартный прием теории управления. Глобальная модель невозможна в какой-то форме.

Есть массив данных. На каждом интервале массива данных, который выглядит как стационарный, мы можем построить стационарную модель и определить коэффициенты. Коэффициенты модели зависят от области изменения процесса и некоторых возмущающих факторов.

Отсюда — задача. Построить совокупность моделей для различных интервалов изменений и проанализировать численно, как меняются параметры моделей от диапазонов изменений.

Исходным материалом служит последовательность наблюдений за реализацией случайного процесса на валютном рынке.

$$Z_1^n = [Z_1, Z_2, Z_3 \dots Z_n].$$

Следует отметить, что механизм формирования цен на валютном рынке чрезвычайно сложен, он включает в себя большое количество факторов, трудных для выявления. Временные ряды такого рода содержат ряд статистических закономерностей: таких как тяжелые хвосты и острый пик распределения, нестационарность, волатильности. Исходя из этого, авторами [1–2] была выявлена ограниченная предсказуемость курса валют, но, тем не менее, авторами был сделан вывод о возможности их прогнозирования в краткосрочном периоде.

Ряд исследователей [3–6], считают, что прогнозировать на валютном рынке можно только преимущественно с помощью нелинейных моделей.

Но в нашей работе проведенные исследования, позволяют сделать вывод об отсутствии преимуществ нелинейных моделей перед классическими линейными, что было и ранее отмечено в работе [7]. Так, для построения нелинейной модели необходимо определить и задать специфические особенности и характеристики конкретного валютного рынка на конкретном периоде времени. Учитывая подобную субъективность, традиционные линейные модели являются наиболее общим и качественным инструментом прогнозирования.

Прогнозирование значения процесса Z_{n+1} состоит в вычислении условной плотности вероятности $f(Z_{n+1} / Z_1^n)$. По полученной плотности строится либо точечный прогноз величины Z_{n+1} , либо интервальный. Точечный прогноз обычно дается условным математическим ожиданиям $M(Z_{n+1} / Z_1^n)$. Интервальный прогноз строится по плотности вероятности и значению доверительной вероятности. Основой для решения этих задача служит математическая модель процесса, содержащая структуру и параметры модели. Параметры оцениваются по наблюдениям обычно методом максимального правдоподобия. После этого модель позволяет строить прогноз. Если модель признается адекватной, можно оценить точность прогнозирования, например, по среднему квадрату ошибки прогнозирования и использовать результаты прогнозирования в принятии решений относительно изучаемого процесса. Средний квадрат ошибки прогнозирования может служить мерой адекватности модели и процесса.

Математическая модель. Используется популярная модель APMA для построения процедуры прогноза. Принимаем гипотезу, что изучаемый процесс описывается уравнением движения.

$$Y_{k+1} = a_1 y_k + a_2 y_{k-1} + v_k. (1)$$

где y_k — значение процесса, v_k — внутренний шум модели, типа белого шума — последовательности независимых величин с некоторым математическим ожиданием mv и дисперсией dv. Уравнение наблюдений

$$Z_k = y_k + E_k . (2)$$

где E_k — ошибка измерения, независимый белый шум с математическим ожиданием me и дисперсией de. Распределения величин v_k и E_k предполагаются нормальными. Параметры модели a_1 , a_2 , mv, dv, me, de предполагаются на интервале прогноза постоянными и оцениваются по результатам наблюдений Z_k . Очевидно, что и начальные значения последовательности y_1 и y_2 должны быть включены в параметры модели и оцениваться вместе. При желании размерность модели может быть увеличена.

Преобразуем уравнение (1) в систему уравнений первого порядка. Вектор параметров модели

$$\theta = (y_1, y_2, a_1, a_2, mv, dv, me, de).$$

Вводим вектор состояния

$$X_k = (y_k, y_{k+1})^T$$
 $X_1 = (y_1, y_2)^T$.

Тогда уравнение (1) может быть записано в виде

$$X_{k+1} = AX_k + W_k, \qquad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ a_2 & a_1 \end{bmatrix},$$
 (3)

где

$$X_{k+1} = (y_{k+1}, y_{k+2})^T, W_k = (0 V_{k+1}).$$

Уравнение наблюдения

$$Z_k = HX_k + E_k \quad H = [1 \quad 0].$$
 (4)

Первой задачей является задача вычисления оценок параметров модели θ . Для её решения используем метод максимального правдоподобия

$$\hat{\theta} = \operatorname{argmax}_{\theta} f(Z_1^n / \theta).$$

Для упрощения записи аргумент θ будем опускать. Как известно

$$f(Z_1^n) = f(Z_1, Z_2 \dots Z_n) = f(Z_1) \prod_{k=2}^n f(Z_k / Z_1^{k-1}).$$
 (5)

Допустим, что уже вычислена плотность вероятности вектора состояния X_k при наличии наблюдений Z_1^{k-1} . Как известно, в условиях задачи $f\left(X_k/Z_1^{k-1}\right)$ будет нормальной с некоторым средним значением m_k и матрицей ковариации D_k

$$f(X_k / Z_1^{k-1}) = N(m_k, D_k). (6)$$

Тогда из уравнения наблюдения (4) следует, что $f(Z_k/Z_1^{k-1})$ будет нормальной с математическим ожиданием Hm_k+me и дисперсией HD_kH^T+de .

$$f(Z_k/Z_1^{k-1}) = N(Hm_k + me, HD_kH^T + de).$$
(7)

Соотношения (5), (7) дают алгоритм вычисления функции правдоподобия, которая при известных измерениях Z_1^n является функцией вектора параметров θ . Численное определение экстремума функции правдоподобия любым известным методом по вектору θ дает оценки $\hat{\theta}$. Последовательность m_k , D_k вычисляется по рекуррентным соотношениям (П7).

$$m_{k+1} = Am_k + \frac{AD_k H^T}{de + HD_k H^T} (Z_k - Hm_k - me)$$

$$D_{k+1} = AD_k A^T - \frac{AD_k H^T HD_k A^T}{de + HD_k H^T} + DW, DW = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & dv \end{pmatrix}.$$

Функция правдоподобия $f(Z_1^n)$ согласно (5), (7) имеет вид:

$$f(Z_1^n) = \frac{1}{\sqrt{2\pi de}} e^{\frac{-\frac{1}{2}(Z_1 - me - Y_1)^2}{de}} \prod_{k=2}^n \frac{1}{2\pi \sqrt{HD_k H^T + de}} \exp\left(-\frac{1}{2} \frac{(Z_k - Hm_k - me)^2}{HD_k H^T + de}\right).$$

Удобнее рассматривать логарифмическую функцию правдоподобия (константы 2π отбросим).

$$L(Z_1^n, \theta) = -2 \ln f(Z_1^n) = \ln (de) + \frac{(Z_1 - me - Y_1)^2}{de} + \sum_{k=2}^n \ln (HD_k H^T + de) + \sum_{k=2}^n \frac{(Z_k - Hm_k - me)^2}{HD_k H^T + de}.$$
 (8)

Минимум выражения (8) по θ соответствует максимуму функции правдоподобия.

Заключение. По соотношениям (7), (8) разработана программа для прогнозирования курса доллара в пакете MATLAB для различных периодов данных. Используемые в работе временные ряды являются последовательной выборкой (объема) за период с 04 января 2000 года по 05 марта 2020 года из динамики курса валют, доступной на сайте http://www.cbr.ru/currency_base/dynamics/. Численные эксперименты показали точность прогнозирования курса доллара на 1 шаг около 1 % (ошибка прогноза).

Приложение. Построим рекуррентные уравнения, связывающие последовательные значения параметров условных распределений $f(X_k / Z_1^{k-1})$ и (X_{k+1} / Z_1^k) (фильтр Калмана) [8].

Согласно (6)

$$f(X_k / Z_1^{k-1}) = \frac{1}{2\pi\sqrt{|D_k|}} \exp\left(-\frac{1}{2}(x_k - m_k)^T D_k^{-1}(x_k - m_k)\right). \tag{\Pi1}$$

По формуле Байеса

$$f(X_k / Z_1^k) = \frac{f(X_k / Z_1^{k-1}) * f(Z_k / X_k Z_1^{k-1})}{f(Z_k / Z_1^{k-1})}. \tag{\Pi2}$$

При фиксированном X_k из (4) следует, что распределение Z_k нормально с математическим ожиданием HX_k+me и дисперсией de. Следовательно

$$f(X_k / Z_1^k) = const \exp\left(-\frac{1}{2}(x_k - m_k)^T D_k^{-1}(x_k - m_k)\right) \times \exp\left(-\frac{1}{2}\frac{(Z_k - HX_k - me)^2}{de}\right). \tag{\Pi3}$$

Знаменатель (П2) при известных наблюденных есть константа и включен в const. Правая часть (П3) есть выражение, подобное (П1), следовательно представляет собой нормальную плотность вероятности с некоторым параметрами, математическим ожиданием M_k и матрицей ковариации Γ_k .

$$f(X_k / Z_1^k) = \frac{1}{2\pi\sqrt{|\Gamma_k|}} \exp\left(-\frac{1}{2}(x_k - m_k)^T \Gamma_k^{-1}(x_k - m_k)\right). \tag{\Pi4}$$

Приравнивая коэффициенты при одинаковых степенях X_k в (П3) и (П4) получаем соотношения для вычисления M_k , Γ_k .

$$\begin{cases}
\Gamma_k^{-1} = D_k^{-1} + \frac{H^T H}{de} \\
T_k^{-1} M_k = D_k^{-1} m_k + \frac{H^T}{de} (Z_k - me)
\end{cases}$$
(II5)

Соотношения (П5) можно представить в более удобном виде

$$\begin{cases}
\Gamma_k = D_k - \frac{D_k H^T H D_k}{de + H D_k H^T} \\
M_k = m_k + \frac{D_k H^T}{de + H D_k H^T} (Z_k - H m_k - me)
\end{cases} (\Pi6)$$

Из соотношений (3) и (П6) следует что

$$m_{k+1} = M\{X_{k+1} / Z_1^k\} = A * M_k = Am_k + \frac{AD_k H^T}{de + HD_k H^T} (Z_k - Hm_k - me)$$
 (II7)

$$D_{k+1} = cov\{X_{k+1} \ / \ Z_1^k\} = AD_kA^T - rac{AD_kH^THD_kA^T}{de+HD_kH^T} + DW,$$
 здесь $DW = cov\{W_k\} = egin{pmatrix} 0 & 0 \ 0 & dv \end{pmatrix}.$

При наличиях пропусков измерений соотношения (П7) примут вид

$$\begin{cases}
 m_{k+1} = Am_k \\
 D_{k+1} = AD_k A^T + DW
\end{cases}$$
(II8)

Это эквивалентно условию $de = \infty$.

Начальные условия для системы (П7)

$$m_1 = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = X_1, \ D_1 = 0.$$

Библиографический список

- 1. Балошникова, В.А. методы хаоса в анализе обменных курсов валют по центробанку россии / В.А. Балошникова // Вестник инжэкона. Серия: экономи-ка. -2009. -№ 3(30). C. 251-252.
- 2. Балошников, А.М. Моделирование динамики обменных курсов основных валют / А.М. Балошников, В.А.Балошникова // Прикладная информатика. 2010. N 1(25). C. 15-20.
- 3. Мусаев, А.А. Quod est veritas. Трансформация взглядов на системную составляющую наблюдаемого процесса / А.А. Мусаев // Труды СПИИРАН. 2010. Вып. 15. С. 53–74.
- 4. Brooks, C. Testing for non-linearity in daily sterling exchange rates / C. Brooks // Applied Financial Economics. 1996. P. 307–317.
- 5. De Jong. The likelihood for a state space model / De Jong // Biometrika. 1988. P. 165–169.
- 6. Engle, R.F. Autoregressive Conditional Heteroscedasticity with Estimates of the Variance of United Kingdom inflation / R.F. Engle // Econometrica. 1982. P. 987–1007.
- 7. Kohn, R. Estimation, prediction, and interpolation for ARFMA models with missing data / R. Kohn, C.F. Ansley // Journal of the American Statistical Association. -1986. -P. 751-761.
- 8. Калман, Р. Очерки по математической теории систем / Р. Калман, П. Фалб, М. Арбиб; пер. с англ. под ред. Я.З. Цыпкина. М.: Мир, 1971. 400 с.

<u>К содержанию</u>