

ПРИМЕНЕНИЕ ДВАЖДЫ НЕПРЕРЫВНО ДИФФЕРЕНЦИРУЕМОГО S-СПЛАЙНА

Д.А. Силаев, Д.О. Коротаев, С.В. Капустин

Данная работа посвящена использованию сглаживающих S-сплайнов 5-й степени. Такие сплайны являются кусочно-полиномиальной функцией, причем первые три коэффициента каждого полинома, определяются условиями гладкой склейки до второй производной включительно, а остальные три - методом наименьших квадратов. С помощью таких сплайнов строятся квадратурные формулы 6-го порядка для вычисления одно- и двухмерных интегралов, а также решается задача Дирихле для уравнения Пуассона в односвязной области. Получены соответствующие оценки сходимости.

Ключевые слова: аппроксимация, сплайн, численные методы, квадратуры, математическая физика, метод конечных элементов

1. Дважды непрерывно дифференцируемый S-сплайн

Рассмотрим на отрезке $[a, b]$ равномерную сетку $x_k = a + kh$, $k = 0, \dots, K$, $h = (b - a) / K$ - шаг сетки. Разобьем отрезок $[a, b]$ на группы, для этого введем ещё одну равномерную сетку $\xi_l = a + lH$, $H = mh$, $m \in \mathbb{Z}$. Таким образом, переходя из одной группы в другую, мы осуществим сдвиг системы координат и рассматриваем каждый l -й полином на отрезке $[0, H]$. Пусть значения приближаемой функции на этой сетке $y = (y_0, y_1, \dots, y_K) \in \mathbb{R}^{K+1}$. Обозначим:

$$P_S^n \left\{ u : u(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \sum_{i=3}^n a_i x^i \right\}$$

множество полиномов степени n с фиксированными коэффициентами a_0, a_1, a_2 . Рассмотрим функционал:

$$\Phi'(u) = \sum_{k=0}^M (u(\xi_l + kh) - y_{ml+k})^2.$$

В классе P_S^n ищется такой полином g_l , который минимизирует функционал

$$\Phi'(u) = \sum_{k=0}^M (u(\xi_l + kh) - y_{ml+k})^2 \rightarrow \min(a_3, a_4, \dots, a_n)$$

и удовлетворяет следующим условиям:

$$a'_0 = g_{l-1}(\xi_l - \xi_{l-1}) = g_{l-1}(H), \quad a'_1 = g'_{l-1}(H), \quad a'_2 = \frac{1}{2} g''_{l-1}(H), \quad \text{при } l = 0, \dots, L-1. \quad (1)$$

Здесь при $l = 0$ $g_{l-1}(H) = g_{L-1}(H)$ есть условие периодичности S-сплайна. Так как $a'_0 = g_l(0)$, $a'_1 = g'_l(0)$, $a'_2 = g''_l(0)/2$, то условия (1) есть условия гладкой склейки двух последовательных полиномов. В непериодическом случае начальные коэффициенты a_0^0, a_1^0, a_2^0 задаются начальными условиями $y_0, y'_0, y''_0/2$ ¹. Можно предполагать, что значения заданной функции y_k известны с некоторой точностью, например, они есть результаты каких-либо измерений. Будем предполагать тогда, что с уменьшением шага h будет увеличиваться точность измерения, а

¹ В случае если функция задана таблицей, то y'_0, y''_0 можно вычислить с помощью формул численного дифференцирования высокого порядка аппроксимации, например,

$$y'_0 = -\frac{1}{60}(147y_0 - 360y_1 + 450y_2 - 400y_3 + 225y_4 - 72y_5 + 10y_6)/h + O(h^5),$$

$$y''_0 = \frac{1}{180}(812y_0 - 3132y_1 + 5265y_2 - 5080y_3 + 2970y_4 - 972y_5 + 137y_6)/h^2 + O(h^4)$$

именно, будем предполагать, что если периодическая функция $f \in C^6[a, b]$ задана в узлах равномерной сетки $x_k = a + kh$, $k = 0, \dots, K$ своими значениями y_k , то $|y_k - f(x_k)| \leq Ch^{6+\varepsilon}$, $\varepsilon > 0$. Здесь L – число групп, на которые разбита исходная таблица значений приближаемой функции $C^6[a, b]$ или число полиномов, составляющих сплайн. Кроме того, здесь $M+1$ – количество точек осреднения, $m+1$ – количество точек, входящих в область определения l -го полинома g_l , ξ_l – точка привязки полинома g_l , $M - m + 1$ – число таких точек, значения которых участвуют при определении двух соседних полиномов, составляющих S -сплайн, $M \geq m + 1$. В дальнейшем степень полинома $n = 5$.

Определение. S -сплайном назовем функцию $S_{m,M}^n(x)$, которая совпадает с полиномом $g_l(x)$ на отрезке $\xi_l \leq x < \xi_{l+1}$.

2. Существование и единственность S -сплайна

Теорема 1. Пусть числа m и $M \geq 3$ таковы, что собственные числа матрицы U не равны корню степени L из единицы (здесь L – число полиномов, составляющих сплайн). Тогда для любой периодической функции $f(x)$, заданной на отрезке $[a, b]$ своими значениями y_k в точках $x_k = a + kh$, $h = (b - a) / K$, существует и единственен периодический сплайн $S_{m,M}[y](x)$.

Для непериодического случая условия на собственные числа матрицы U не требуется.

3. Сходимость S -сплайна

Теорема 2. Пусть периодическая функция $f(x) \in C^6[a, b]$ и пусть выполнены предположения

$$|f(x_k) - y_k| \leq Ch^{6+\varepsilon}, \quad \varepsilon > 0. \quad (2)$$

Пусть, кроме того, собственные числа матрицы U по модулю меньше единицы. Тогда периодический сплайн $S_{m,M}^5(x)$ с узлами на равномерной сетке имеет дефект 3 (т.е. $S_{m,M}^5(x) \in C^2[a, b]$) и для $x \in [a, b]$ справедливы следующие оценки:

$$\left| f^{(p)}(x) - \frac{d^p}{dx^p} S_{m,M}^5(x) \right| \leq C_p h^{6-p},$$

$$p = 0, 1, 2, 3, 4, 5; \quad x \neq \xi_l \text{ при } p = 3, 4, 5.$$

Аналогичные оценки справедливы и для непериодического случая.

Теорема 3. Пусть $\zeta = m / M < \zeta_*$. Тогда при достаточно малых m и больших M собственные числа матрицы устойчивости по модулю меньше единицы.

Это условие устойчивости S -сплайнов аналогично условию устойчивости для кубического случая [1]. Для случая малых значений M (при $3 \leq M \leq 20$) в результате расчета были получены значения собственных чисел матрицы U . Оказалось, что при $m / M \leq \zeta^* < 1$ все собственные числа матрицы U меньше единицы. Некоторые наиболее интересные полученные значения m и M , при которых достигаются наименьшие значения $\max |\lambda_i|$ и аппроксимация S -сплайнами устойчива, представлены в таблице.

4. Фундаментальный S -сплайн

Фундаментальный S -сплайн $B_j(x)$ – это периодический или непериодический S -сплайн, построенный по данным $y = (y_0, y_1, \dots, y_K) \in \mathbb{R}^{K+1}$ и $y'_0 \in \mathbb{R}$, $y''_0 \in \mathbb{R}$ вида: $\{y_i = \delta_{ij}; i, j = 0, \dots, K\}$.

Легко видеть, что линейная комбинация $\sum_{j=0}^K y_j B_j(x) = S(x)$ является S -сплайном, приближаю-

щим начальные данные $\{y_i, i = 0, \dots, K\}$. Заметим, что неперiodические фундаментальные сплайны дополняются сплайнами с начальными условиями y'_0, y''_0 , принимающими значения 0 или 1.

Таблица

Собственные числа матрицы U

M	M	λ_1	λ_2	λ_3	$\max \lambda_i $	m/M
4	2	-0,008	-0,231-0,131i	-0,231+0,131i	0,265	0,25
5	3	-0,005	0,0549-0,201i	0,0549+0,201i	0,207	0,60
6	2	0,0266	-0,285-0,129i	-0,285+0,129i	0,312	0,33
6	3	-0,008	-0,263-0,0463i	-0,263+0,0463i	0,266	0,50
7	2	0,0732	-0,167-0,305i	-0,167+0,305i	0,347	0,285
7	4	-0,0069	-0,0737-0,214i	-0,0737+0,214i	0,226	0,571
7	6	0,00218	0,116-0,207i	0,116+0,207i	0,237	0,857
8	4	-0,0079	-0,265-0,031i	-0,265+0,031i	0,266	0,50
8	5	-0,00403	0,101-0,178i	0,101+0,178i	0,204	0,625
8	7	0,00180	-0,0466-0,229i	-0,0466+0,229i	0,233	0,875
9	5	-0,00734	-0,124-0,201i	-0,124+0,201i	0,235	0,555
9	8	0,00134	-0,205-0,118i	-0,205+0,118i	0,236	0,888
10	5	-0,0078	-0,263-0,0407i	-0,263+0,0407i	0,266	0,50
10	6	-0,0055	0,0182-0,213i	0,0182+0,213i	0,213	0,60
11	7	-0,00322	0,141-0,147i	0,141+0,147i	0,203	0,636

5. Одномерные квадратурные формулы 6-го порядка

Рассмотрим интеграл $\int_A^B f(x)dx$. Аппроксимируем подынтегральную функцию S-сплайном

$f(x) = \sum_{j=0}^K y_j B_j(x) + O(h^6)$, где $y_j = f(A + jh)$. Подставим его выражение через фундаментальные сплайны в интеграл:

$$\int_A^B S(x)dx = \int_A^B \sum_{k=0}^K y_k B_k(x)dx = \sum_{k=0}^K y_k \int_A^B B_k(x)dx = \sum_{k=0}^K y_k c_k,$$

где $c_k = \int_A^B B_k(x)dx = \sum_{n=0}^{L-1} \sum_{i=0}^5 \frac{a_i^{nk}}{i+1} H^{i+1}$ – искомые коэффициенты квадратуры. Здесь a_i^{nk} – i -й коэффициент n -го полинома в k -м фундаментальном сплайне. Данные формулы имеют 6-й порядок аппроксимации.

6. Двумерные квадратурные формулы 6-го порядка для односвязных областей

На плоскости рассматривается область Ω с границей γ , где γ задана параметрически. В области рассматривается гладкая функция $f(r, \varphi)$. Поместим область в круг радиуса R и введём полярную сетку. Рассмотрим интеграл:

$$\iint_{\Omega} f(r, \varphi) r dr d\varphi.$$

Представим подынтегральную функцию в виде разложения по фундаментальным S-сплайнам 5-й степени:

$$f(r, \varphi) = \sum_{i=0 \dots K_1-1} \sum_{j=0 \dots K_2} y_{ij} C_i(\varphi) D_j(r) + O(h^6) = S(r, \varphi) + O(h^6).$$

Подставив $S(r, \varphi)$ в искомый интеграл, получим квадратурные формулы:

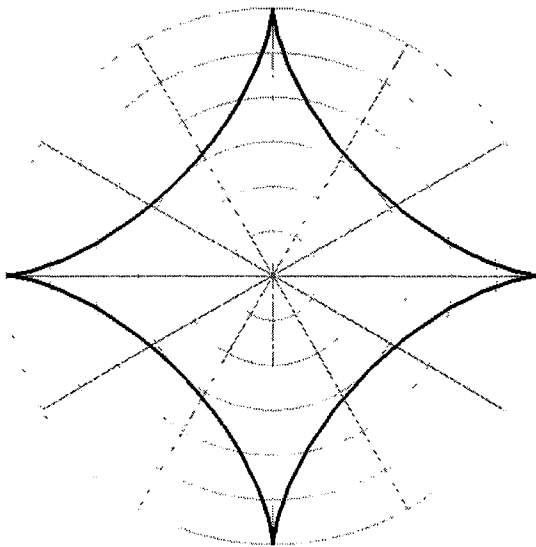
$$\iint_{\Omega} S(r, \varphi) r dr d\varphi = \sum_{i=0}^{K_1-1} \sum_{j=0}^{K_2} c^{ij} y_{ij}, \text{ где } c^{ij} = \iint_{\Omega} C_i(\varphi) D_j(r) r dr d\varphi. \quad (3)$$

Для вычисления коэффициентов c^{ij} воспользуемся формулой Грина в полярной системе координат:

$$\oint_{\gamma} P_r dr + r Q_{\varphi} d\varphi = \iint_{\Omega} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r Q_{\varphi}) - \frac{1}{r} \frac{\partial P_r}{\partial \varphi} \right) r dr d\varphi.$$

Для нашего случая положим $P_r(r, \varphi) \equiv 0$, $Q_{\varphi}(r, \varphi) = \frac{1}{r} C_i(\varphi) \int_0^r t D_j(t) dt$, тогда $\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r Q_{\varphi}) = C_i(\varphi) D_j(r)$ и для квадратурных коэффициентов мы получаем формулы:

$$c^{ij} = \oint_{\gamma} C_i(\varphi) \left(\int_0^r t D_j(t) dt \right) d\varphi. \quad (4)$$



Точность приближения квадратурных формул для круга

Кол-во полиномов	Точность полученной формулы	Коэфф-т улучшения
5	$6,47 \times 10^{-7}$	
10	$1,198 \times 10^{-8}$	54,3
20	$2,033 \times 10^{-10}$	59
40	$4,26 \times 10^{-12}$	48

Точность приближения квадратурных формул для астроида

Кол-во полиномов	Точность полученной формулы	Коэфф-т улучшения
5	$1,28 \times 10^{-2}$	
10	$2,69 \times 10^{-4}$	47,5
20	$4,77 \times 10^{-6}$	56,4
40	$1,03 \times 10^{-7}$	46,3

Рис. 1. Астроида

Пусть выполнены условия устойчивости матрицы U , т.е. $m_1 < M_{1\zeta^*}$, $m_2 < M_{2\zeta^*}$ и пусть $f \in C^6(\Omega_{\delta})$, где $\Omega_{\delta} \supset \Omega$, т.е. предполагается, что функция f непрерывна и шесть раз дифференцируема в несколько большей области. Пусть также $h = \max(h_1, h_2)$. Поместим область Ω_{δ} в круг K радиуса R . Введём полярную систему координат, взяв за начало координат центр круга K . Продолжим функцию f в $K \setminus \Omega_{\delta}$ тождественным нулём. Обозначим $S(\varphi, r)$ – φ - r – сплайн, приближающий таким образом продолженную функцию f на круге K . Доказана следующая теорема.

Теорема 4. Пусть $S(\varphi, r)$ – φ - r – сплайн, приближающий функцию f , пусть $(M - m)h \leq \rho(\gamma_{\delta}, \gamma)$. Здесь $\rho(\gamma_{\delta}, \gamma)$ – расстояние между границами областей Ω_{δ} и Ω соответственно. Тогда справедлива оценка:

$$\left| \iint_{\Omega} f(\varphi, r) d\Omega - \sum_{i=0}^{K_1-1} \sum_{j=0}^{K_2-1} c^{ij} y_{ij} \right| \leq Ch^6.$$

Здесь $y_{ij} = f(\varphi, r)$ – значения функции f в узлах сетки, весовые коэффициенты c^{ij} определены формулой (4), суммирование производится лишь по тем индексам, для которых $(\varphi_i, r_j) \in \Omega_{\delta}$.

7. Решение задачи Дирихле для уравнения Пуассона в односвязной области

Рассмотрим уравнение Пуассона в области D :

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} = -p(r, \varphi), \quad (r, \varphi) \in D. \quad (5)$$

С граничными условиями:

$$u(r, \varphi)|_{\partial D} = f(r, \varphi), \quad (6)$$

где граница области D задана параметрически:

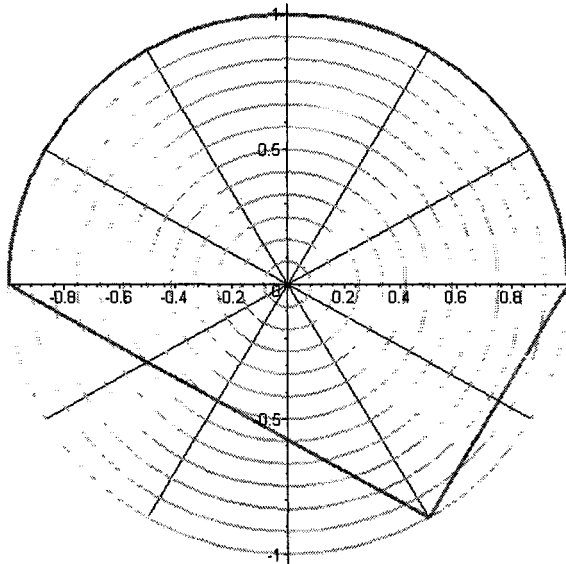


Рис. 2. Область D , погруженная
в круг радиуса 1

$$r(\varphi) = \begin{cases} 1, & \varphi \in [0, \pi/3] \\ \frac{1}{\sqrt{3} \sin(\varphi) + \cos(\varphi)}, & \varphi \in [\pi/3, 2\pi/3] \\ \frac{\sqrt{3}}{\sin(\varphi) - \sqrt{3} \cos(\varphi)}, & \varphi \in [2\pi/3, \pi] \end{cases}$$

Поместим D в круг радиуса 1. Далее, будем рассматривать полярную систему координат с центром в центре круга. Построим полярную сетку по r и по φ .

Представим решение уравнения в виде:

$$u(r, \varphi) = \sum_{i=0}^{K_1-1} \sum_{j=1}^{K_2-1} u_{ij} C_i(\varphi) D_j(r), \quad (7)$$

где $C_i(\varphi)$ и $D_j(r)$ – периодический и непериодический фундаментальные одномерные сплайны на отрезках $[0, 2\pi]$ и $[0, 1]$ соответственно. Домножим исходное уравнение на r . Теперь будем домножать полученное уравнение скалярно на $C_l(\varphi) D_k(r)$, где пары индексов l, k пробегает все значения $l = 0, \dots, K_1, k = 1, \dots, K_2 - 1$, но такие, что $(h_1 k, h_2 l) \in D$ (т.е. только для внутренних точек области D). Получим уравнение:

$$\iint_D \left\{ r \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} \right\} C_l(\varphi) D_k(r) r dr d\varphi = - \iint_D p(r, \varphi) C_l(\varphi) D_k(r) r^2 dr d\varphi.$$

Подставим в левую часть выражение (7):

$$\sum_{i,j} u_{ij} \left(\iint_D (C_i(\varphi) D_j''(r) r^2 + C_i(\varphi) D_j'(r) r + C_i'(\varphi) D_j(r)) C_l(\varphi) D_k(r) dr d\varphi \right) = - \iint_D p(r, \varphi) C_l(\varphi) D_k(r) r^2 dr d\varphi. \quad (8)$$

Здесь существенно, что выражения, стоящие под знаком интеграла в левой части является произведением функции от переменной r на функцию от переменной φ , поэтому, применяя формулу интегрирования по частям, можно избавиться от производных высоких порядков (например, при решении уравнения $\Delta^2 u(r, \varphi) = f(r, \varphi)$, под знаком интеграла появятся производные 3-го и 4-го порядка от фундаментальных сплайнов, в то время как существует лишь непрерывная производная 2-го порядка, но интегрируя по частям, можно свести подынтегральное выражение к такому, в котором будут лишь производные 1 и 2 порядка).

Последнее уравнение ввиду произвольности выбора l и k представляет собой систему для определения коэффициентов u_{ij} . Чтобы сделать систему полной, необходимо учесть граничные условия, которые дадут недостающее число уравнений:

$$\sum_{i,j} u_{ij} C_i(\varphi) D_j(r) \Big|_{\partial D} = f(\varphi, r). \quad (9)$$

Интегралы в (8) вычисляются при помощи квадратурных формул для области D коэффициенты которых находятся по формулам:

$$c^{ij} = \int_0^\pi C_i(\varphi) \left(\int_0^1 r D_j(r) dr \right) d\varphi + \int_\pi^{5\pi/3} C_i(\varphi) \left(\int_0^{\eta(\varphi)} r D_j(r) dr \right) d\varphi + \int_{5\pi/3}^{2\pi} C_i(\varphi) \left(\int_0^{r_2(\varphi)} r D_j(r) dr \right) d\varphi,$$

где $r_1(\varphi) = \frac{1}{\sqrt{3} \sin(\varphi) + \cos(\varphi)}$, $r_2(\varphi) = \frac{\sqrt{3}}{\sin(\varphi) - \sqrt{3} \cos(\varphi)}$.

Из системы уравнений (8) и (9) получаем коэффициенты u_{ij} разложения решения (7) по фундаментальным сплайнам, т.е. искомое приближенное решение.

Вышеописанным методом решалась задача:

$$\begin{cases} \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} = 1, & (r, \varphi) \in D \\ u(r, \varphi) \Big|_{\partial D} = r^2 \sin^2(\varphi) - (r^2 - 1) / 4 \end{cases}$$

При $K_1 = 12$, $K_2 = 6$ точность решения составила $0,7927 \times 10^{-4}$. График решения представлен на рис. 3.

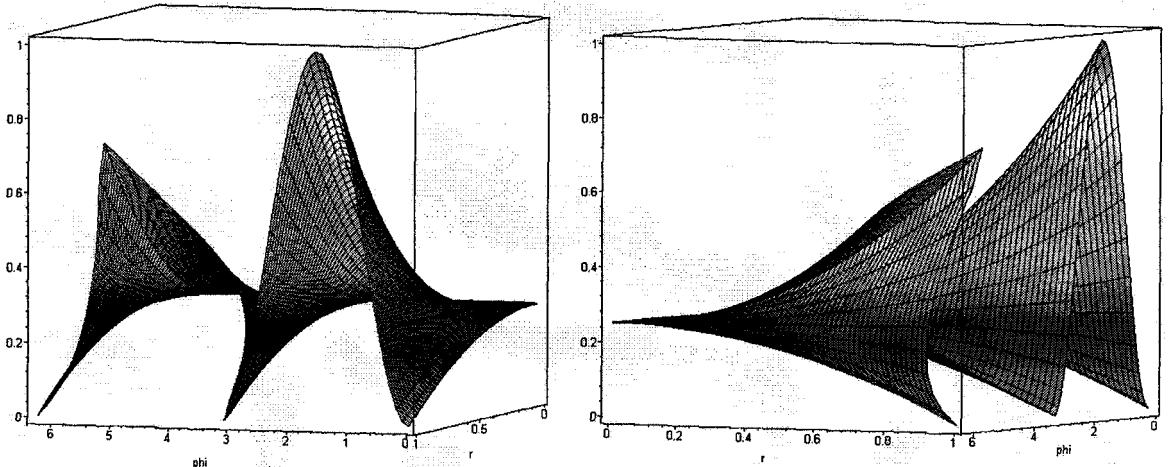


Рис. 3. Решение уравнения Пуассона на области D

Литература

1. Силаев, Д.А. Приближение S-сплайнами гладких функций / Д.А. Силаев, Г.И. Якушина // Труды семинара имени И.Г. Петровского. - М.: Изд-во МГУ, 1984. - Вып. 10. - С. 197-206.
2. Силаев, Д.А. Дважды непрерывно дифференцируемые S-сплайны / Д.А. Силаев // Вестн. Моск. ун-та, Сер. 1. Математика, механика. - 2007. - № 2. - С. 12-17.
3. Силаев, Д.А. Решение краевых задач с помощью S-сплайна / Д.А. Силаев, Д.О. Коротаев // Математика. Компьютер. Образование: сб. научн. трудов. Под ред. Г.Ю. Ризниченко. - М.-Ижевск: НИЦ «Регулярная и хаотическая динамика», 2006. - Т. 2. - С. 85-104.
4. Полулокальные сглаживающие сплайны класса C^1 / Д.А. Силаев, А.В. Амилющенко, А.И. Лукьянов, Д.О. Коротаев // Труды семинара имени И.Г. Петровского. - 2007. - Вып. 26. - С. 347-367.
5. Semilocal smoothing spline of class C^1 / D.A. Silaev, A.V. Amiliyushenko, A.I. Luk'janov, D.O. Korotaev // Journal of Mathematical Sciences. - 2007. - V. 143, № 4. - P. 3401-3414.
6. Силаев, Д.А. О квадратурных формулах высокого порядка аппроксимации для произвольных областей / Д.А. Силаев // Современная математика и математическое образование, проблемы истории и философии математики: Международная научная конференция, Тамбов, 22-25 апреля 2008 г. / отв. ред. А.А. Артёмов. - Тамбов: Изд-во Першина Р.В., 2008. - С. 65-70.

APPLICATION OF TWICE CONTINUOUSLY DIFFERENTIABLE S-SPLINE

This article is dedicated to an application of 5th order smoothing S-splines. Such splines are piecewise polynomial functions. First three coefficients are defined by condition of smoothing of 2nd order, while another three coefficients - by method of minimal quads. These splines are used for building of a 6th order quadrature formulas. Also, here is presented a method and example of solving of Poisson's equation for simply connected domain by using these splines. Corresponding estimations are also given.

Keywords: approximation, spline, numerical methods, quadratures, the mathematical physics, Method of finite elements.

Silaev Dmitry Alexeevich - Cand. Sc. (Physics and Mathematics), Associate Professor, Department «General problems of management», Mechanical-mathematical faculty, Moscow State University.

Силаев Дмитрий Алексеевич - кандидат физико-математических наук, доцент, кафедра Общих проблем управления, Механико-математический факультет, Московский государственный университет.

e-mail: dasilaev@mail.ru

Korotaev Dmitry Olegovich - Post-Graduate Student, Institute of Automation of Production, Russian Academy of Sciences.

Коротаев Дмитрий Олегович - аспирант, Институт Автоматизации Производства Российской Академии Наук.

e-mail: dok-home@mail.ru

Kapustin S.V. - Post-Graduate Student, Department of Algebra and Geometry, Elabuga State Pedagogical University.

Капустин С.В. - аспирант, кафедра алгебры и геометрии, Елабужский Государственный Педагогический Университет.

e-mail: srg_kapst@mail.ru